



## **Inovace předmětu Pneumatické prvky a systémy**

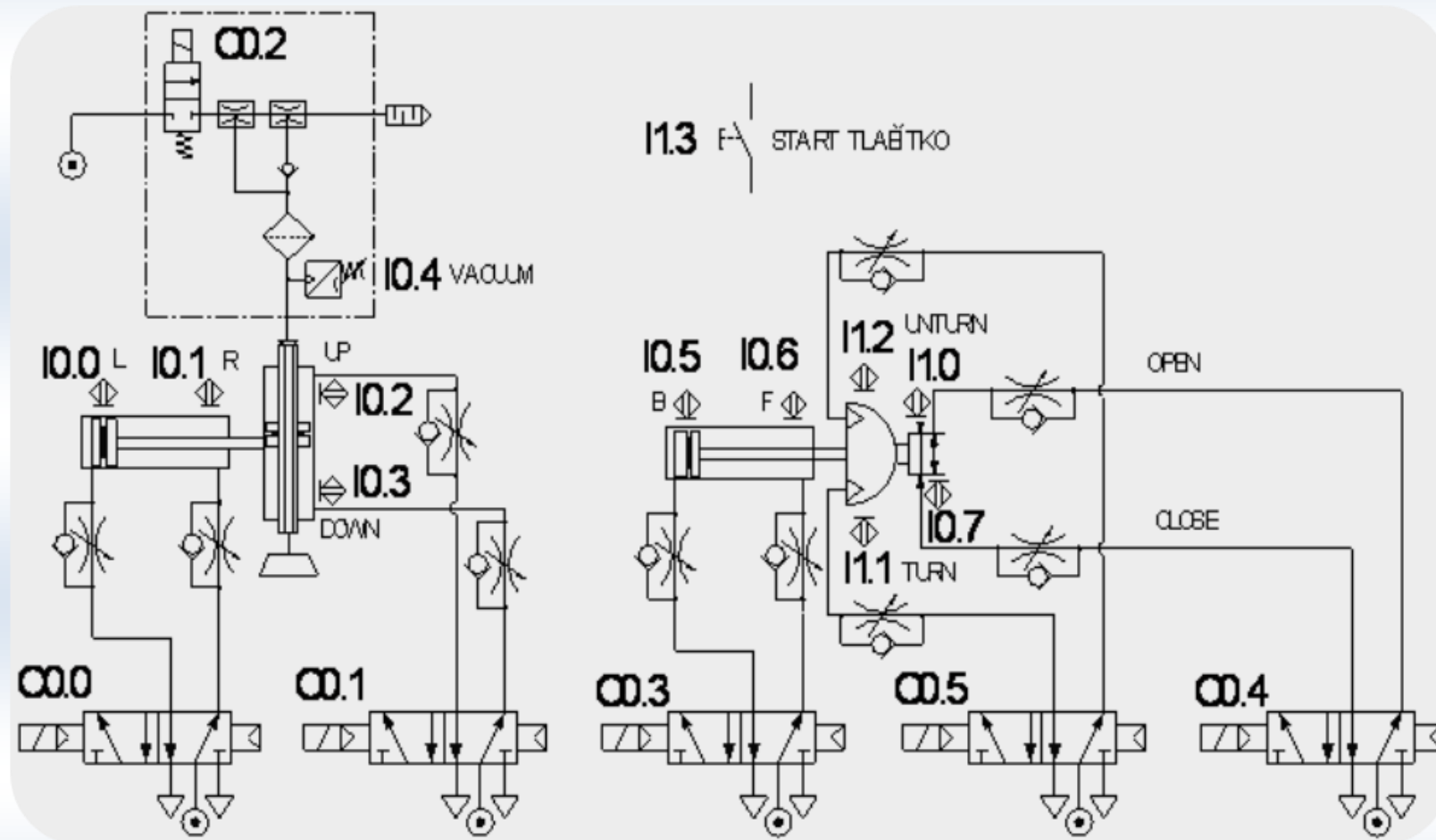
**596/2007**

**Řešitel: Ing. Miloslav Žáček**

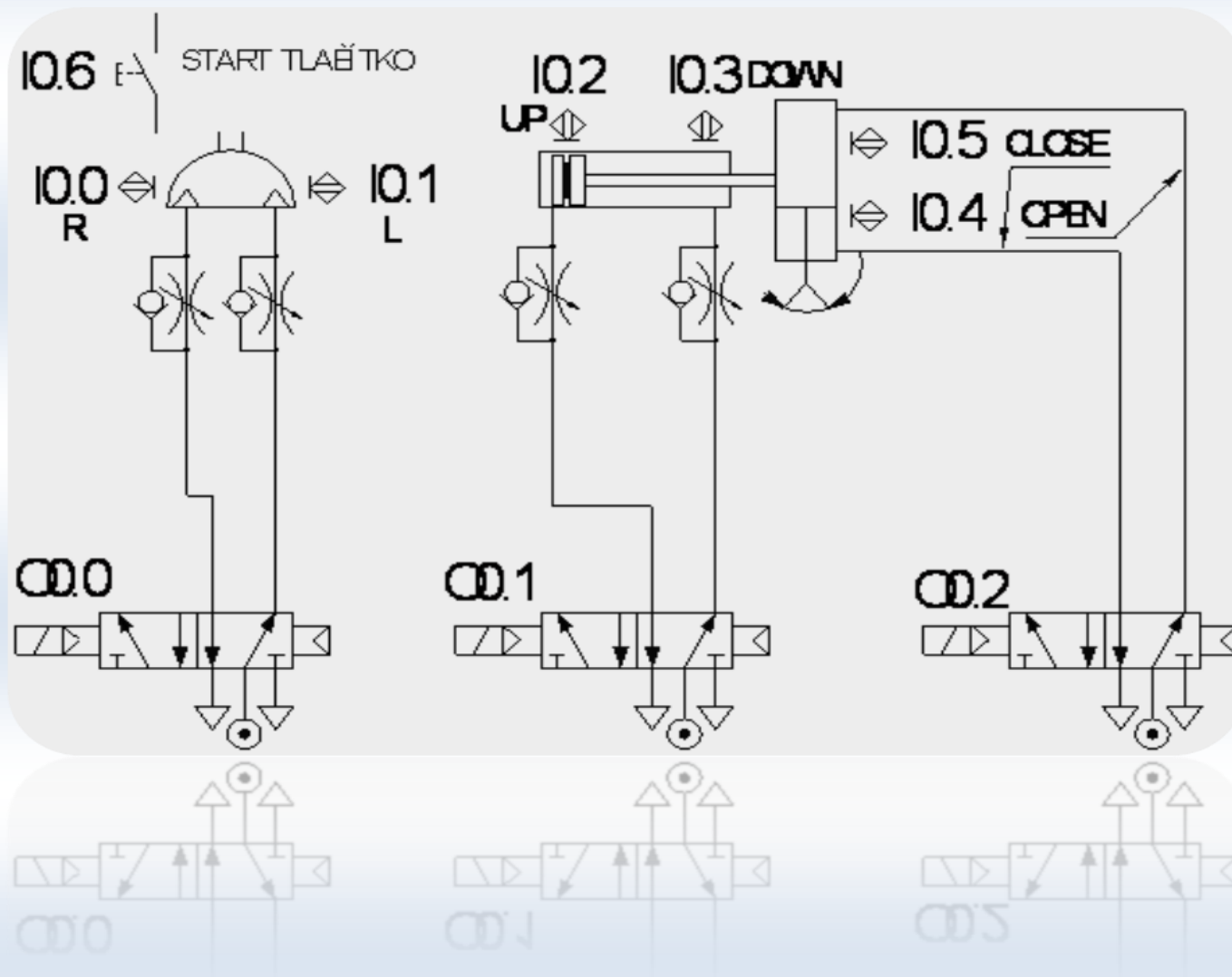
### **Cíle projektu**

- **Inovace výuky v předmětu Pneumatické prvky a systémy o nejnovější poznatky v prvkovém sortimentu pneumatických mechanismů, v systémovém řešení a v aplikačních možnostech.**
- **Vybavení laboratoře pneumatických mechanismů nejmodernějšími pneumatickými prvky**
- **Realizace nových laboratorních úloh:**
  - 📺 Manipulátor pro plochou součást. [[Manipulator1.mpg](#) a [Manipulátor1\\_4.mpg](#)]
  - 📺 Manipulátor pro krychlovou součást [[Manipulator2.mpg](#) a [Manipulátor2\\_1.mpg](#)]
  - 📺 Úloha se systémem Soft Stop [[SoftStop.mpg](#)]
  - 📺 Experimentální úloha s proporcionálním rozvaděčem pro polohování bezpístnicového pneumomotoru [[Servopohon.mpg](#)]

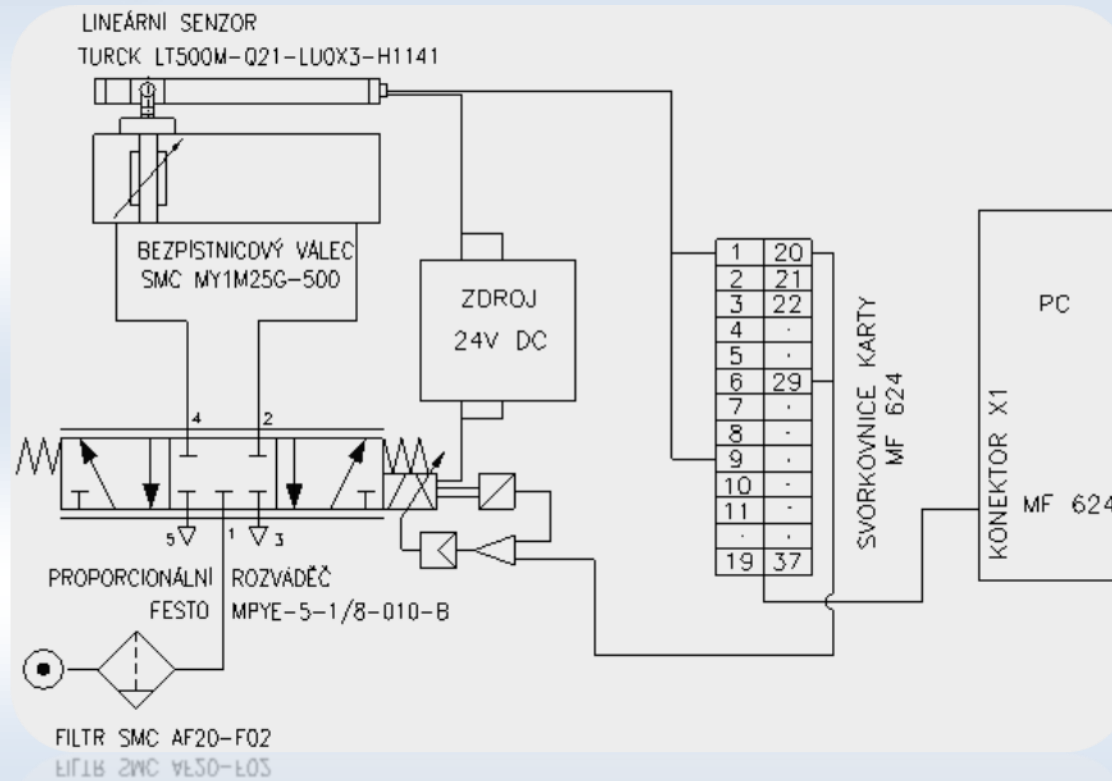
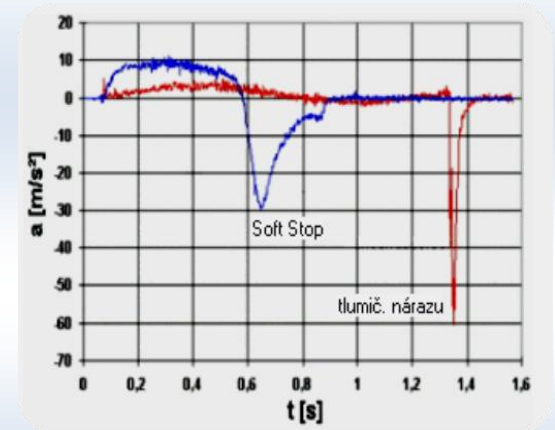
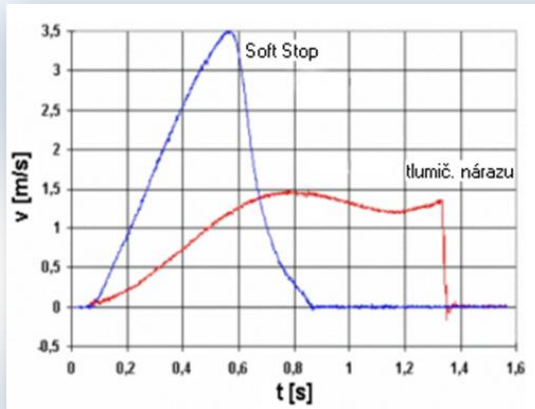
## Manipulátor pro plochou součást



## Manipulátor pro krychlovou součást



## Úloha se systémem Soft Stop



## Experimentální úloha s proporcionálním rozvaděčem pro polohování bezpístnicového pneumomotoru

